# 54) BLOWER CONTROL DEVICE OF AIR CONDITIONING CONTROL DEVICE FOR CAR

(1) 4-78610 (A)

(43) 12.3.1992 (19) JP

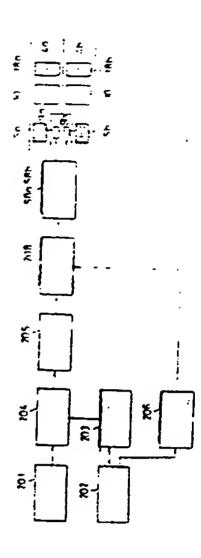
21) Appl. No. 2-187559 (22) 16.7.1990

'1) ZEXEL CORP (72) KATSUMI IIDA(1)

51) Int. Cl<sup>5</sup>. B60H1/00

URPOSE: To improve air conditioning feeling at the time of deflected insolation by correcting airflow amount of right and left blowers computed on the basis of a signal from a thermal load computing means and airflow amount computed on the basis of insolation amount in accordance with an insolation bearing and setting each airflow amount of the right and left blowers independently in accordance with the deflected insolation bearing.

ONSTITUTION: Blowers 5a, 5b and heat addition means 10, 18a, 18b are arranged from the upstream side in air conditioning ducts 4a, 4b of two systems blowing air conditioning air in correspondence with the right and left of a car. In the above device, an insolation amount is detected by a means 202 and an insolation amount for control is computed by a means 203 from each of the detected insolation amounts, and an insolation bearing is computed by a means 206. Additionally, an integrated signal is computed by a means 204 by way of adding at least the aforementioned amount for control to a thermal load detected by a means 201. Furthermore, an airflow amount of the blowers is computed by a means 205 in accordance with the integrated signal. Thereafter, the airflow amount of the two blowers is respectively corrected by a means 208 in accordance with insolation bearing and it is output to right and left blower drive means 58a, 58b.



### ⑩日本国特許庁(JP)

## @ 公開特許公報(A) 平4-78610

Sint. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

@公開 平成 4年(1992) 3月12日

B 60 H 1/00

101 X

7914--3L

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全12頁)

**国発明の名称** 

車両用空調制御装置のブロア制御装置

②特 願 平2-187559

②出 願 平2(1990)7月16日

@発明者 飯田

克己

埼玉県大里郡江南町大字千代字東原39番地 デーゼル機器

株式会社江南工場内

**@**発明者 大沢

降司

埼玉県大里郡江南町大字千代字東原39番地 デーゼル機器

株式会社江南工場内

の出 願 人 株式会社ゼクセル

東京都豊島区東池袋3丁目23番14号

四代 理 人 弁理士 大貫 和保

#### 明細書

1. 発明の名称

車両用空調制御装置のプロア制御装置

- 2. 特許請求の範囲
- 1. 車両の左右に対応して空間空気を吹き出す2 系統の空間ダクトを設け、この各空間ダクト内に その上流側からブロア、熱付加手段を配した車両 用空間制御装置において、

少なくとも車室内温度、外気温度及び設定温度 から熱負荷を検出する熱負荷検出手段と、

複数の日射センサを所定の位置を配して日射量 を検出する日射量検出手段と、

前記日射量検出手段で検出された各日射量から 制御用の日射量を演算する日射量演算手段と、 前記日射量検出手段で検出された各日射量から日 射方位を演算する日射方位演算手段と、

前記熱負荷検出手段からの熱負荷に少なくとも 前記日射量演算手段からの制御用の日射量を加え て総合信号を演算する総合信号演算手段と、

この総合信号演算手段からの総合信号によって

プロアの送風量を演算する送風量演算手段と、

前記日射方位演算手段から得られた日射方位によって前記送風量演算手段で得られた2つのプロアの送風量を各々補正し、左右プロア駆動手段へ出力する送風量補正手段とを具備することを特徴とする車両用空調制御装置のプロア制御装置。

2. 車両の左右に対応して空調空気を吹き出す 2 系統の空調ダクトを設け、この各空調ダクト内に その上流側からブロア、熱付加手段を配した車両 用空調制御装置において、

少なくとも車室内温度、外気温度及び設定温度 から熱負荷を検出する熱負荷検出手段と、

複数の日射センサを所定の位置を配して日射量 を検出する日射量検出手段と、

前記日射量検出手段で検出された各日射量から 制御用の日射量を演算する日射量演算手段と、 前記日射量検出手段で検出された各日射量から日 射方位を演算する日射方位演算手段と、

前記日射量検出手段で検出された各日射量から 日射高度を演算する日射高度演算手段と、 前記熱負荷検出手段からの無負荷に少なくとも 前記日射量演算手段からの制御用の日射量を加え で総合信号を演算する総合信号演算手段と、

この総合信号演算手段からの総合信号によって プロアの送風量を演算する送風量演算手段と、

前記日射方位演算手段から得られた日射方位と 前記日射高度演算手段から得られた日射高度とに よって前記送風量演算手段で得られた2つのブロ アの送園量を各々補正し、左右プロア駆動手段へ 出力する送風量補正手段とを具備することを特徴 とする車両用空調制御装置のプロア制御装置。

#### 3. 発明の詳細な説明

#### (産業上の利用分野)

この発明は、左右2つの空間ダクトとその各々の空間ダクトにプロアを有する空間装置において、 日射の方位や高度によってプロアファンの風量を 制御するプロア制御装置に関する。

#### (従来の技術)

従来、左右の風配手段を有する車両用の空調装 置は、第15図で示すように空調ダクト101の

変化されて車室内に吹き出す。

この左右の風配をする制御装置として、特公昭 47-24576号には、複数の温度センサを設けることによって、日射方向側に風を多く吹き出し車室内の温度差を少なくする装置が開示され、特公昭58-50884号においては、被空調領域の各部の日射量のバランスを検出し、左右風配のバランスを決定する装置が開示されている。

#### (発明が解決しようとする課題)

しかしながら、上述の風配手段においては、左右の風配を左右風配ドア117において行うため、一方の風量を多くすると他方の風量がそれに従って少なくなってしまう。これは、一方の風量確保のために他方の風量を犠牲にすることであり、他方の吹出量の最低風量の確保が難しいことを意味している。

また、熱負荷検出手段等の条件により、風量の 増加が要求された場合又は風量の被少が要求され た場合には左右両方の風量が同時に増加又は核少 してしまうため、目標吹出風量の設定が一義的に 提上洗捌に内気導入口102及び名気導入目10 3を切り換える内外気切換ドア104を有してお り、この内外気切換ドア104によって選択され た外気又は内気は、プロア105によって空調グ クト」01内に送りこまれる。送りこまれた空気 は、エバボレーク106によって冷却され、ヒー タコア107を通過して鰻あられる佐気と、ヒー タコア101をパイパスする登気にエアミックス ドア108によって分けられる。このヒータコケ 107を通過した暖められた空気と、バイパスし た冷却されたままの空気は、エアミックス室10 9において混合され、所定の温度に温調された空 気になり、デフ吹出口110、フット吹出口11 1、ベント吹出口112からモードドア113. 114.115によって風配され車室116内に 吹き出すこととなる。特に図示しない日射センサ により日射の偏りが検出された場合には、ペント ドアから吹き出す空気は、左右風配ドア117に よってベントダクト118の右側吹出口119及 び左側吹出口120から吹き出される空気量比が

なり、高度な快適性の要求を達成するためのきめ 細かい制御の実行とはいえない。

このためにこの発明は、偏日射方位によって左右に設けられたプロアの各風量を独自に設定して 偏日射時の空間フィーリングの向上を達成する装置を提供することにある。

#### (課題を解決するための手段)

プる日射力位置的不投2015年、前記熱負荷検出 平段201からの熱負荷に歩なくとも前記日射量 選集手段203からの制御用の日射量を加えて 合信号演算する総合信号演算手段204とにこ の総合信号演算手及204からの総合信号にこっ でプロアの送風量を演算する送風量演算手段20 5と、前記日射力位演算手段206から得られた 日射方位によって前記送風量変算手段205 がはよって前記送風量変算手段205 がはた2つのプロアの送風量を各々補正し、 プロア駆動手段58a, 58bへ出力する送風量 補正手段208とを具備することにある。

更に、第2の発明は、第2図に示すように、車両の左右に対応して空調空気を吹き出す2系統の空調ダクト4a. 4bを設け、この各空調グクト4a. 4b内にその上流側からブロア5a. 5b、熱付加手段10. 18a. 18bを配した車両用空調制御装置において、少なくとも車室内温度、外気温度及び設定温度から熱負荷を検出する熱負荷を検出する自射量を検出する目射量を使用することを表示する。

手段からの信号に基づいて演算された左右のプロアの送風量を、日射量に基づいて演算された送風量を日射方位によって補正したり、またこれに加えて日射高度によって補正して上記課題が達成できるものである。

#### (実施例)

以下、この発明の実施例について図面により説明する。

第3図において、第1の発明を説明すると、車両用の空調装置1は中央を境にして仕切板3で仕切られており、空調ダクト4a.4bが並設されている。

空調ダクト4 a、4 bの上流側にはシロッコファン等からなるプロア 5 a、5 bが設けられており、更にその上流側には内気導入口 6 a、6 bと外気導入口 7 a、7 bとを切り換える内外気切換ドア 8 a、8 b が配され、この内外気切換ドア 8 a、8 b によって選択された空気が、モータ 9 a・9 b に接続されている前記プロア 5 a、5 b によって空調ダクト 4 a、4 b 内に空気を送り込んで

0.2 と、前記日射量後出手段2.6 2 で統出された 谷日射量から制御用の目射量を演算する日射景派 2年段203と、前記日射量検出手段203で検 出された各日射量から日射方位を済算する日刻方 位演算手段206と、前記日射量検出手段202 で検出された各日射量から日射商度を演算する日 射高度演算手段207点、前記熱負荷檢出手段2 () 1からの熱負荷に少なくとも前別目射量液算手 段203からの制御用の日射量を加えて総合信号 を演算する総合信号演算手段204と、この総合 信号演算手段204からの総合信号によってプロ アの送風量を演算する送風量演算手段と05と、 前記日射方位資算手段206から得られた日射方 位と前記日射高度演算手段207から得られた日 射高度とによって前記送風量演算手段205で得 られた2つのプロアの送風量を各々補正し、左右 プロア駆動手段58a,58bへ出力する送風量 補正手段208とを具備することにある。

#### (作用)

したがって、この発明においては、熱負荷演算

いる。空調ダクト4a. 4bの後方の一体となっている部分には、仕切板3を介して共通の下記する冷房サイクルの一部を構成するエバボレータ10が配置されている。

前記冷房サイクルは、コンプレッサ11、コンデンサ12、アキュムレータ13、エキスパンションバルブ14及び前記エバボレータ10が順次 直列に配されて構成されており、この冷房サイクル内を移動する冷媒を介して、エバボレータ10を通過する空気の然を吸収し、コンデンサ12から放出することでエバボレータ10を通過する空気の冷却を行っている。

この冷房サイクルは、コンプレッサ11に設けられた電磁クラッチ15を介してエンジン16と連結されることで作動し、コンプレッサ内部圧制御ようの電磁弁17を制御することによって冷媒の圧縮量を制御して冷房レベルを調節できるようになっている。

エパポレータ10の下波側の空調ダクト4a. 4 bにはヒータコア18a, 18bが設けられ、 このヒークコア18a. 18bには外部に引き出された配管19a. 19bを介して然媒が供給され、この熟媒の流量は配管19a. 19bに設けられた温水波調弁20a. 20bで調整されるようになっている。この熱媒の量によってヒークコア18a. 18bの温度を調整することによって、エバボレータ10を適遇して冷却された空気を駆めて所望の温度に温調するようになっている。

また、ヒークコア18a, 18bの上方には空 調グクト2との間にバイパス通路21a, 21b が形成され、エバボレータ10を通過した空気が ヒータコア18a, 18b又はバイパス通路21 a, 21bを通ってそれぞれの空気調グクト4a, 4bの最後流倒に形成されたミックス室22a, 22bに送られるようになっている。

バイパス通路 2 1 a . 2 1 b を通過する風量は、 各空気通路毎に設けられたパイパスドア 2 3 a . 2 3 b により制御されるようになっている。

ミックス室 2 2 a , 2 2 b のそれぞれには、空間ダクト 4 a . 4 b の上面に形成されたデフロス

また、バイパスドア23a,23bの閉扉によりバイパス通路21a,21bを通過してきた空気は、直接上吹出口より吹き出す車室内29の上方の部分を冷却する。

この空調装置1の制御を行うために、マイクロコンピュータ30が設けられており、このマイクロコンピュータ30は、図示しない中央処理装置(CPU)、読出専用メモリ(ROM)、ランダムアクセスメモリ(RAM)、入出力ポート(「ノの)等を持つそれ自体公知のもので、操作パネル31からの信号やマルチプレクサ(MPX)32及びA/D変換器33を介して入力される各センサ信号を処理演算し、制御信号を出力することによって制御を実行している。

前記操作パネル31は、空間装置1の全てをオート状態に設定するAUTOスイッチ34、冷房サイクルのコンプレッサ11を駆動させるA/Cスイッチ35、導入空気を内気又は外気に切り換える内外気切換用のINTAKEスイッチ36、吹出モードをデフロストモードに設定するDEFス

十生出日2くa. 2くb正面上部に形成された上部吹出日25a. 25b及び両側面の十方に形成された足元吹出口26a. 26bがそれぞれ設けられており、デフロスト吹出口24a. 24bにはデンドア26a. 26bが、上部吹出口25x. 25bにはベントドア27a. 27bが、足元吹出口26a. 26bにはフットドア28a. 28bがそれぞれ空調ダクト4a. 6bに支持されて設けられている。

イッチ37、デフロスト以外の吹出モードを設定 するMODEスイッチ38、右側及び左側のブロ アファンモータ9a.9bの回転スピードを4段 階に切り換えるFANスイッチ39a/39b、 右側及び左側の温度を設定するアップダウンスイ ッチ40a,40b、及び表示館41とから形成 されている。この表示部41は、左右の温度段定 用のアップダウンスイッチ40a.40bの操作 により設定温度の表示を行う設定温度表示部 4 2 a, 42 b、左右のブロアファンモータ9 a, 9 bの回転スピードを、低速、中速、中高速、高速 の4段階に表示する表示スローブ43a. 43b、 吹出モードを矢印44a.44bによって表現し た吹出モード表示45、A/Cスイッチ35のO N時に点灯するA/C表示46、及びINTAK Eスイッチ36によって内気循環モードが選択さ れた時に点灯する内気循環モード表示47によっ て構成されている。

マルチプレクサ (MPX) 32には、図示しない少なくとも左右2つのフォトセンサによって形

成された左右日射センサく8a、く8b、車室内温度を検出する事室内温度を検出する外気温度を検出センサ50、工流温度を検出する外気温度を検出センサ51、後温度を検出する工作側の温度を検出する工作側のと一クコウは出過度を検出するを検出する工作の出温度を検出する工作の出温度を検出するエアサ53、更大力の位置を検出するボテンの気に出するボテンの位置を検出するボテンの気に出するボテンの位置を検出するボテンの気に対したがある。これを検問のと、7bの各個号が入力され、A/D変換とつてA/D変換といてデジタル信号に変換し、マイクコンピューク30にデータとして入力される。

左右の日射センサ48a, 48bは、第4図に示すように、車両のインストルメントパネルに並設されている。

このマイクロコンピュータ30は、コンプレッサ11の吸入電磁弁17を吸入電磁弁駆動回路56を介して制御し、電磁クラッチ15を電磁クラ

チン実行中に所定の時間毎に割込みさせて実行し ても良い。

ステップ310において、熱負荷信号として設定温度Td、車外温度Ta、車室内温度Tr、右側日射量Tsm、左側日射量Tsm、左側日射量Tsm、エバ後流側温度Te、及びモード位置信号が入力される。

ステップ320において、前記ステップ310において入力された右側日射量Tsmと左側日射量Tsmと左側日射量Tsmが第6図で示すフローチャートによって演算され、日射方位のを求める。ステップ321において、右側日射量Tsmと左側日射量Tsmの大小を判定する。これにより右側日射が強い場合は、ステップ322に進み、下記する(1)式により右側日射判定量Tsmを演算する。

 $T_{DR} = K_1 \quad (T_{RR} - T_{RL}) / T_{RR} \cdot \cdot \cdot (1)$ 

尚、K」は演算定数である。

また、ステップ321により、左側日射が強い 場合は、ステップ323に進み、下記する臼式に

第5図において、前記マイクロコンピュータ3 0において実行されるブロア制御がフローチャートとして示されており、以下このフローチャート に従って制御動作を説明する。

ステップ 3 0 0 において、プロア制御のためのフローチャートが開始される。この割込ルーチンは、空調装置 1 を制御するためのメインルーチンから、定期的に実行させるためにメイシルーチン中に適当な間隔で挿入されたジャンプ命令によって実行しても良いし、タイマによってメインルー

より左側日射判定量丁ェを演算する。

 $T_{DL} = K_1 \quad (T_{SL} - T_{SR}) / T_{SL} \cdots (2)$ 

この(1)式又は(2)式で求められた右側日射判定量 Tam及び左側日射判定量 Tamをステップ 3 2 4 の グラフに当てはめて日射方位 8 を求めることがで きる。これにより、ステップ 3 2 5 において、日 射方位演算ルーチンを終了し、元のルーチンに関 る。

ステップ 3 3 0 において、日射量演算ルーチンを実行する。第7 図に示される日射量演算ルーチンにおいて、ステップ 3 3 1 において下配する(3) 式において開御用の日射量で \* を求める。

 $T_{xx} = (T_{xx} + T_{xL}) / K_x \cdots (3)$ 

ステップ332において、右側日射量T \*\*\*と左側日射量T \*\*\*と左側日射量T \*\*の大小の判定を行い、右側日射量T \*\*が大きい場合はステップ333において図式に

おいて求めた日射量下ssと有個目射量下sxを比較 し、日射量でssが大きい場合はその主ま制御用の 日射量Tsを日射量とし、日射量Tssが小さい場 合にはステップ334において制御用の日射量T s は右側日射量TsRとする。また、ステップ33 2において左側日射量で5.が大きい場合には、ス テップ335に進み日射量Tssと左側日射量Tst を比較し、日射量Tssが大きい場合にはそのまま 制御用の日射量Tsとし、日射量Tssが小さい場 合にはステップ336において制御用の日射量T sは左側日射量Tstとする。これは、第8図のグ ラフで示されるように、α---α' 間においては、 (Tsz+TsL) / Kz を制御用の日射量Tsとし、 それよりも右側に日射が偏っている場合は右側日 射量Tanを、左側に偏っている場合には左側日射 置TsLを制御用の日射量Tsとして用いることを 表している。これにより、制御用の日射量Tsの 演算を終了し、ステップ337において、元のル ーチンに戻る。尚、このαは約30°であり、 α'は約-30°である。このため、このα-

側と日向側の送風量がプロア電圧として求められる。この2つの式は、日射側と日射無し側の送風量としてのプロア電圧の差を求め、この値を日射方位制御範囲40°で割り、日射方位0°のプロア電圧Bsに対して制御方位角θ分だけ日向側のプロア電圧Bxxの場合は加算し、日陰側のプロア電圧Bxの場合は波算して求める。

 $B_x = B_s$ 

- 
$$(B s - B_{\bullet})$$
  $(|\Theta| - 30) / 40$  .... (5)

 $B_{xx} = B s$ 

+ (B s - B 
$$\bullet$$
 ) (|  $\Theta$  | -30) /40 ....(6)

これによって、右側及び左側の送風量が日陰側 か日向側に設定される。

ステップ380において、現実のモードが判定

e! 同恋正確からの目別とし、先右40 \*~ 10 。 。を偏日射制御対象範囲とする。

ステップ3 4 0 において、空間装置1 の制御を行うための総合信号 7 を下記する(4)式により演算する。

TEATTEBTASCTESDTS

-- ET d + F -- (6)

尚、A、B、C、D、Eは利得定数であり、F は演算定数である。

ステップ 3 5 0 において、ステップ 3 4 0 で求められた総合信号 T により正面日射時の左右の送風量がステップ 3 5 0 内に示されるグラフによりプロア電圧 B s として求められる。

また、ステップ360において、ブロア電圧Bsの最低電圧B。が日射量Tsに比例して決定される。

ステップ370では、日射方位に応じた左右の送風量が下記する(5)式及び(6)式で演算され、日陰

され、VENTモード又はBI/Lモードの場合 には、ステップ370において求められた日陰側 のプロア電圧Bxは、ステップ390に示される グラフのようにステップ370において設定され た右側若しくは左側のプロアモータ制御回路58 a,58bに出力され、更にステップ370にお いて求められた日向側のプロア電圧Bxxは、ステ ップ400に示されるグラフのようにステップ3 70において設定された左側もしくは右側のプロ アモータ制御回路38a.38bに出力され、左 右の送風量の制御が実行される。ステップ390 において、風量の減少させるためのブロア電圧の 減少ABV実行後のプロア電圧は日射無時のプロ ア電圧B。と同等であり、最低風量を確保できる ものである。また、ステップ400において、日 向側の最大風量を設定するに当たって、日陰側の 風量の減少分即ちプロア電圧の減少分ABVだけ プロア電圧を増加させるため、冷えすぎを抑制で きるものである。

また前紀ステップ380において、VENTモ

ード又はドレブレモー・収到のモードの場合には たむの原配は必要がないので両プロアンテンモー クは、ステップ350及びステップ360におい て設定されたステップ410に示されるグラフの ように制御される。

以上のようにプロアファンモータの制御が実行された後、ステップ420においてメインル…チンに復帰する。

次に、第2の発明を説明すれば、送風量の制御 を前述の日射方位に加えて、更に日射高度を入れ て制御するものである。

即ち、第3図に示す実施例では、日射センサが左右であるが、この例では、第9図及び第10図に示すように、左右面及び上面にもうけた3つの日射センサ48a、48b、48cから成り、この各日射量Tsm、Tsm、Tsmがマイクロコンピューク30に入力される。この各日射量から日射高度信号(第11図に示す)Hsmの演算は、下記する(7)式より演算する。

日射方位による左右のプロアの送風量を調節できて空調フィーリングを向上させることができる。 第2の発明によれば、日射方位に加えて日射高度 をも付加することで各プロアの送風量が調整されるので更に空調フィーリングは良好となる。

#### 4. 図面の簡単な説明

ード又はお上げした一十以外のモッドの場合だは、 Han chast Ka (Tan Tan ) /Tan (U)

高、hasは高度45°でり、5とし、Taiaは (Tax+Tax) / K2として微算したものである。 そして、第13関に示すように、日射高度11ss が大きい時は日射高度が高いので補正量は少なく し、日射高度11saが小さい時は日射高度が大きく なり補正量を大きくするものである。

即ち、日射高度に比して送風量がリニアに補正 されるものである。

尚、第14図には、第2の発明のフローチャートが示され、ステップ335「日射高度演算」、ステップ375「日射高度に応じた各送風量演算」、ステップ405「日射高度送風量制御」、ステップ415「日射方位及び日射高度による補正量加算」の各ステップが追加されている。

これによって、プロアの送風量は、日射方位と 日射高度により補正される。

#### (発明の効果)

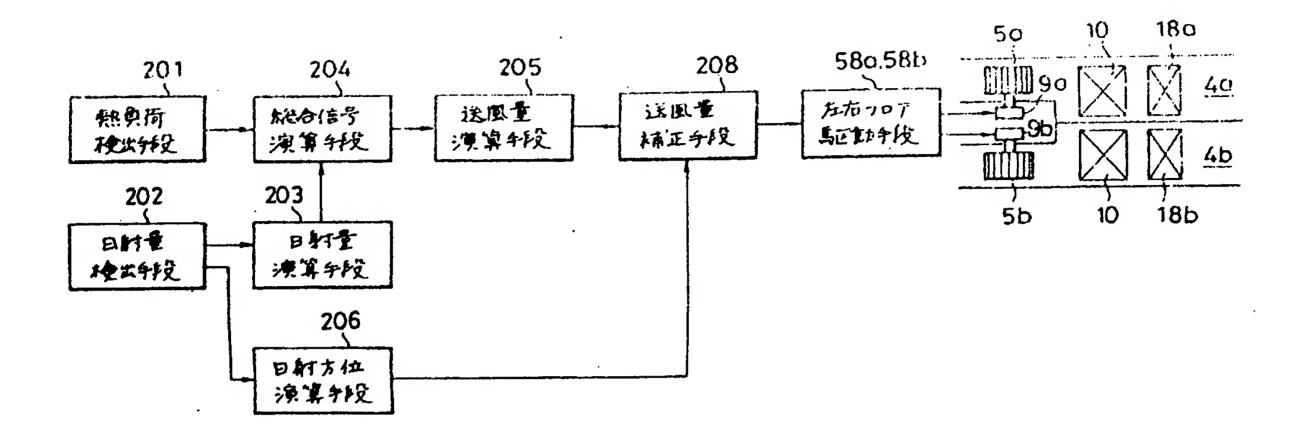
以上説明したようにこの第1の発明によれば、

4図はマイクロコンピュータにおいて実行される 第2の発明による制御を示したフローチャート図、 第15図は従来の技術の構成を示す説明図である。

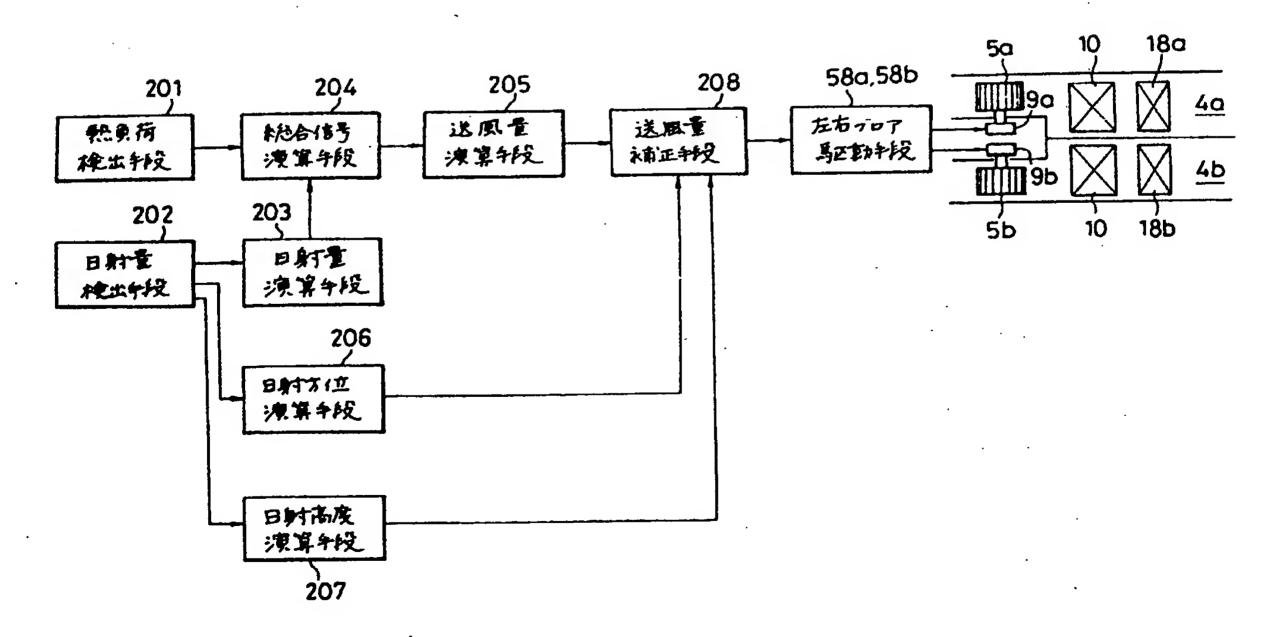
1・空調装置、3・仕切板、4 a、4 b・・空調ダクト、5 a、5 b・・プロア、9 a、9 b・・プロア、アモータ。

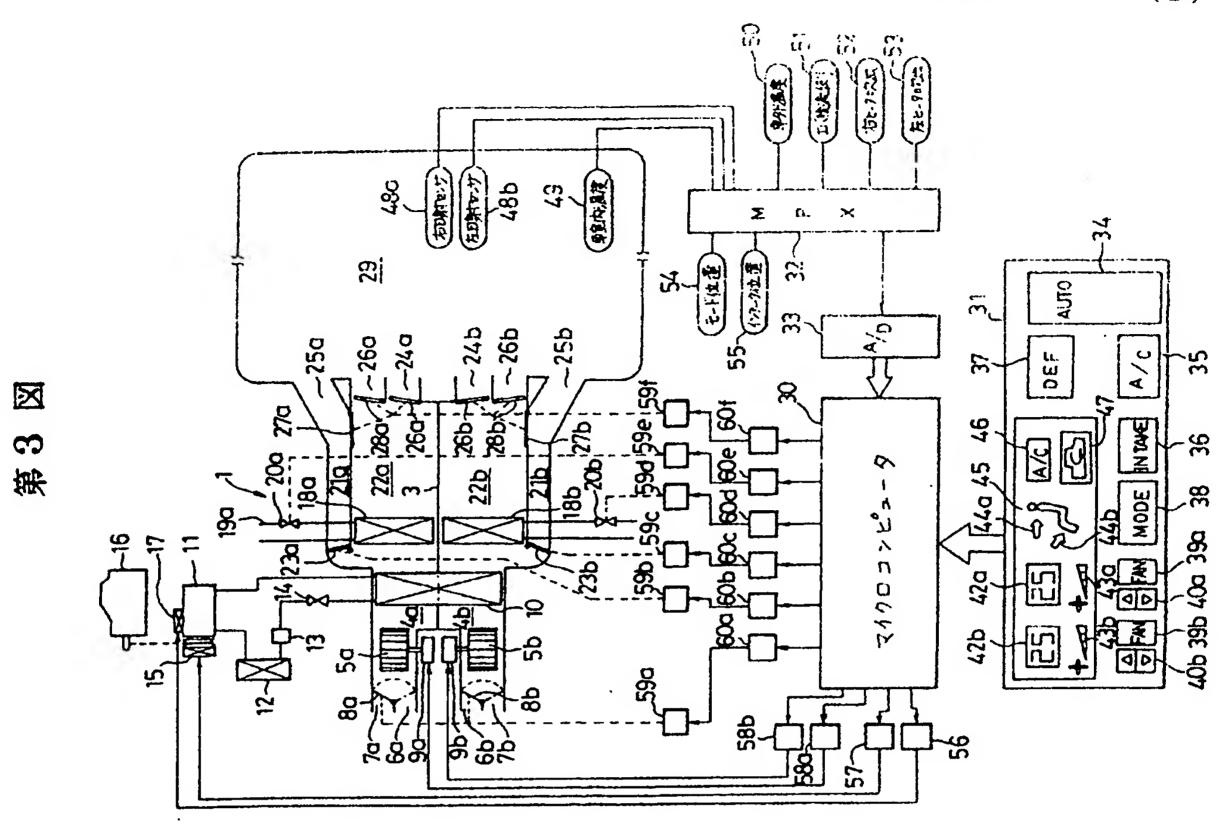
特 許 出 顧 人 デーゼル機器株式会社代理人 弁理士 大 貫 和 保証

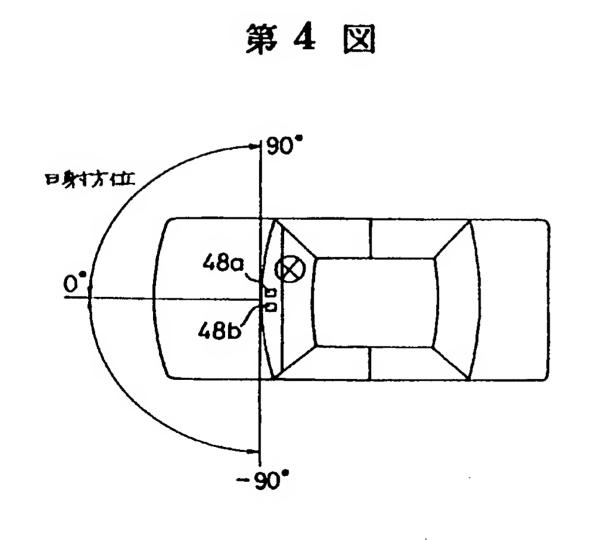
第1 図

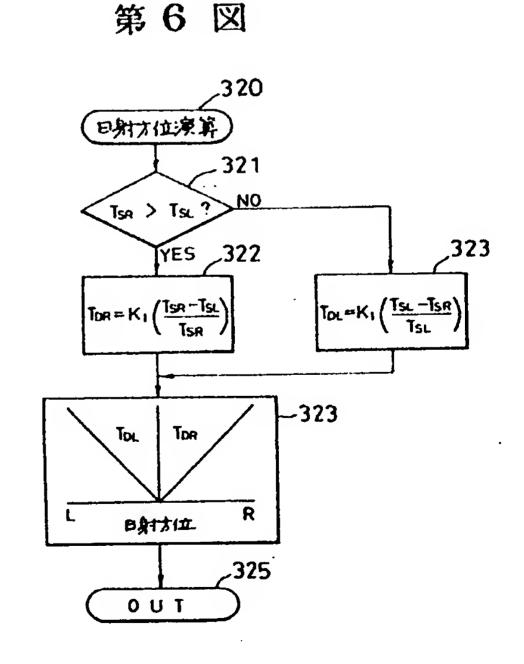


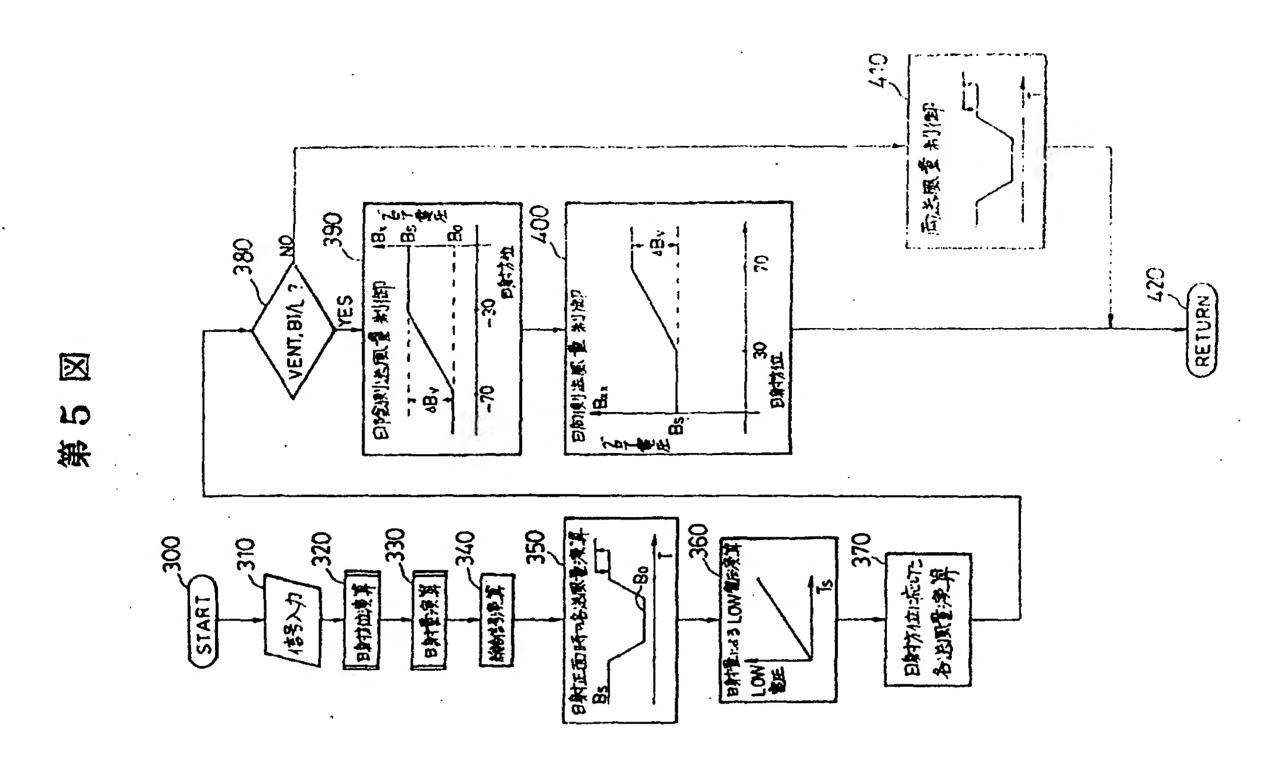
第2 図

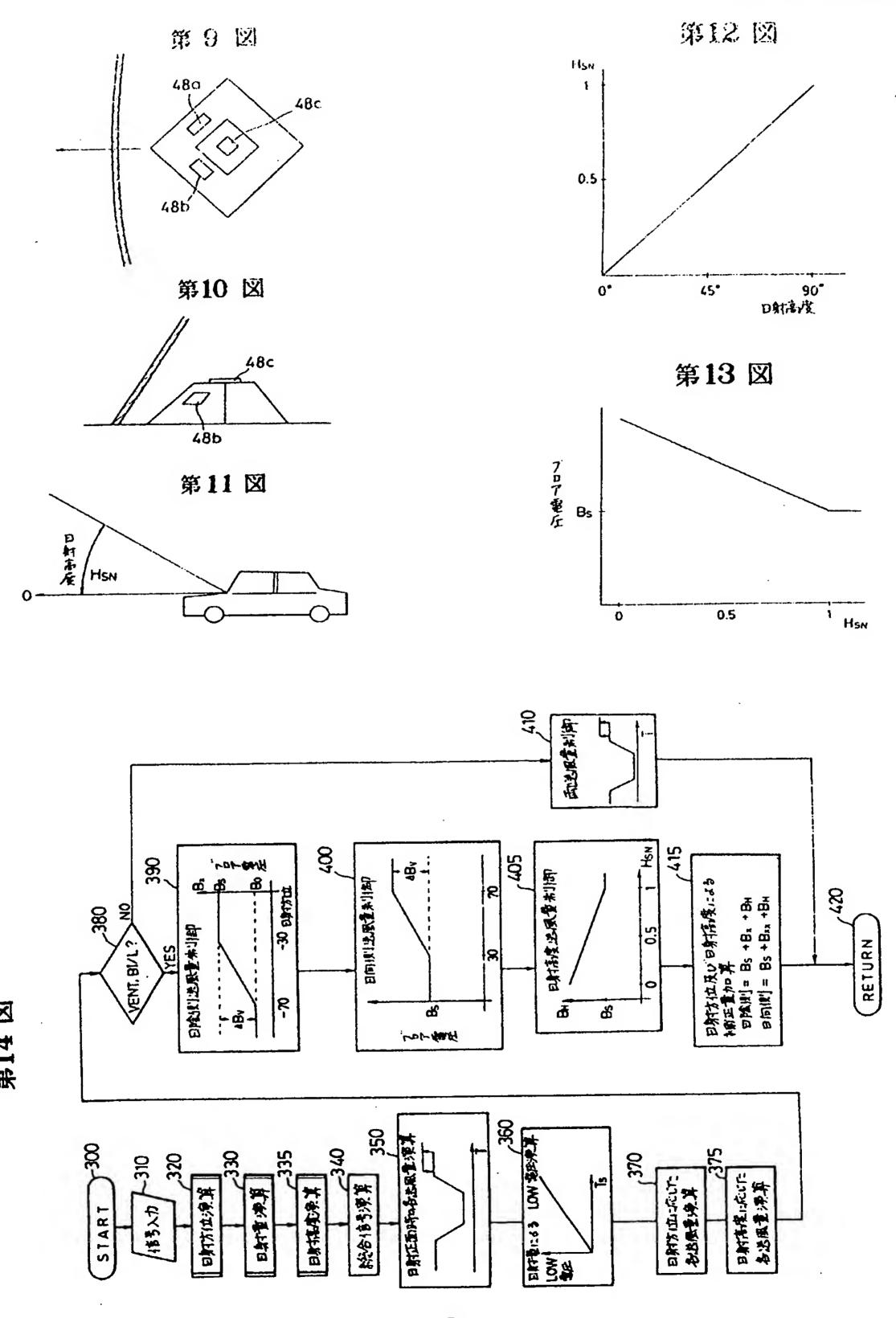












第15 図

